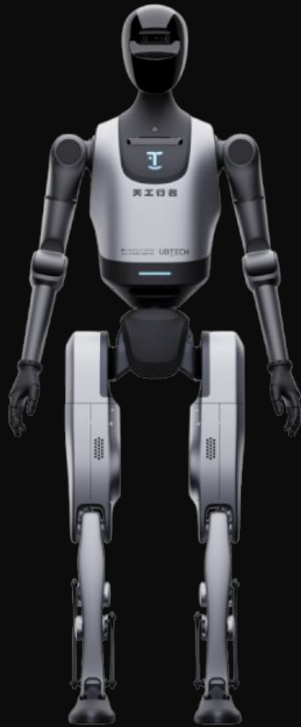


Korben Aura E



Korben Aura E par Ubtech

Le korben Aura E est une innovation open source grande nature conçue pour les chercheurs et les développeurs. Mesurant 172 cm et doté de 42 degrés de liberté, il combine des matériaux de qualité aéronautique et un système d'articulations à couple maximal de 300 Nm pour une agilité inégalée, permettant des sprints à 10 km/h et des manœuvres dynamiques. Équipé d'une double batterie (3 h en fonctionnement / 8 h en veille), de mains articulées à 6 degrés de liberté et d'une intelligence artificielle Orin AI de 550 TOPS, il est conçu pour l'intelligence incarnée.

Compatible avec ROS2 et la fusion complète de capteurs (caméras de profondeur, LiDAR), il ouvre la voie à la recherche VLA, au contrôle de précision et à l'innovation industrielle. Là où l'open source rencontre la robotique de haute performance.

Principaux avantages

Scénarios d'application

Services commerciaux, navigation en terrain complexe, logistique industrielle, soins de santé, assistance à domicile, inspection des réseaux électriques.

Ressources complètes

Guides de développement avancés + exemples de code pour le contrôle de l'intelligence incarnée et la recherche sur le mouvement de précision.

Écosystème open source

Interfaces ouvertes : commande de moteurs, données de capteurs, API de contrôle de mouvement compatibles ROS2

Gestion thermique à double batterie

Batteries remplaçables à chaud 30 Ah + 3 Ah, refroidissement par conduit d'air sur tout le corps, 3 heures de mouvement continu / 8 heures d'autonomie opérationnelle.

Suite de développement

Modèles URDF de haute précision, cadre de formation ouvert, accès à la plateforme « Huisikaiwu » (données de trajectoire de robot, méta-compétences, système d'exploitation ouvert).

Structure légère

Modules d'articulation intégrés exclusifs, couple maximal de 300 Nm, construction en alliage d'aluminium et de titane de qualité aéronautique.

Caractéristiques du produit

Taille / Poids net	172cm / 73kg
Matériaux de structure	Alliage d'aluminium haute résistance + alliage de titane + plastique technique
Système d'alimentation	Capacité de la batterie : 30 Ah + 3 Ah (configuration à double cellule)
Degrés de liberté totaux	42
Degrés de liberté de la jambe	7 (Épaule 3, Coude 1, Poignet 3) × 2
Degré de liberté du bras	6 (Hanche 3, Genou 1, Cheville 2) × 2
Degrés de liberté tête/cou	Module de tête à 3 degrés de liberté (standard)
Main	Main dextre à 6 degrés de liberté ×2 (Standard)
Module commun	Modules conjoints intégrés entièrement développés en interne
Couple maximal	300Nm
Modes de commande du moteur	force hybride-position/vitesse/position
Contrôle du mouvement	Architecture hybride traditionnelle + apprentissage par renforcement
Vitesse maximale	10km/h
Durée d'exécution	8 h (veille), 3 h (continu)
Caméra de profondeur	Caméra de profondeur ×3
Tableau de calcul IA	NVIDIA Jetson AGX Orin ×2 (550 TOPS)
Middleware	ROS2
Comms interne	CAN/ EtherCAT
Comms externe	WiFi, Bluetooth 5.2, Ethernet

Ensemble de scènes au sol complexes



Sable irrégulier



Rocheux



Herbe



Course anthropomorphe



Escaliers



Sable fin

Industriel



Inspection spéciale



Opération de précision



Tri-industrie

Commercial



Caisse du supermarché



Sélection des articles au supermarché



Récupération d'articles en supermarché

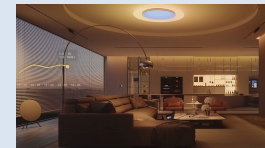
Service à domicile



Service à domicile



Service à domicile



Service à domicile

